

助教 李 沛讓 / 知能ロボットシステム研究室

主な研究内容と目指す将来像

対人支援ロボットシステム

- ・人と協調する自律移動ロボットの開発
- ・装着型アシストロボットスーツの開発
- ・脳波によるパワーアシスト技術の開発

研究キーワード

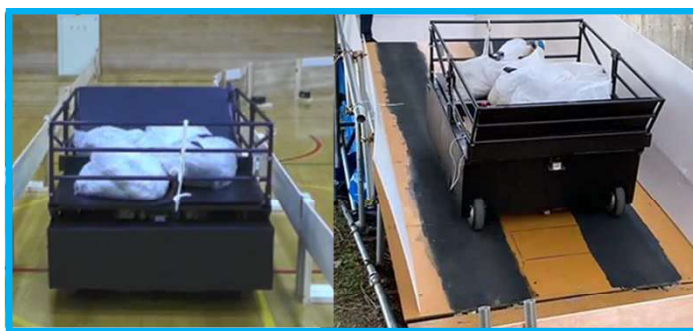
自律移動ロボット(AMR)、装着型アシストロボット、脳波 (Brain-machine Interface)

研究の魅力・面白さ

- ◆ ロボットは機械, 電気電子, 制御, 情報, 生体などあらゆる技術が必要とされ, 広い分野の知識を学べます!
- ◆ 共同研究を行っていく中で、実用的なロボット設計から開発までのノウハウを身につけることが可能です!



後付け自動運転・運転支援装置



狭路での重量物自動搬送ロボット



装着型パワーアシスト装置



脳波によるロボット制御技術

履修しておきたい推奨科目 特になし

研究室配属希望者へのメッセージ

モノづくりや人の役に立つロボット技術に興味がある学生、大歓迎です!
自主性重視、問題の分析・解決能力、粘り強さが身につきます!

連絡先

peirangli@maebashi-it.ac.jp