

# ドライビング・アシスト・デザイン

視知覚情報 / AR [拡張現実] によるアプローチ

| 講師 |

AR技術+ドライビング・アシスト

シーケンス・デザイン

北原 格 × 韓 亜由美

| レクチャー概要 |

筑波大学 システム情報系 (計算科学研究センター) 北原准教授をお招きして、広く学生向けに公開レクチャーを開催します。|レクチャー第1部|では、AR技術を用いたドライビング・アシストの研究に取り組む北原准教授、シーケンス・デザイン研究を実践に展開する 本学 総合デザイン工学科 韓 教授がお互いに紹介しあう形で、それぞれの研究内容について多様な映像資料と共にお話します。|レクチャー第2部|ではAR技術を用いたドライビング・アシストの実際について、本学 正面駐車場にて体験型デモンストレーションを行います。|デザインと技術が融合する研究|に興味のある学生のみなさんは、ぜひ参加してください。

| 日時 |

2015年4月21日 火曜日

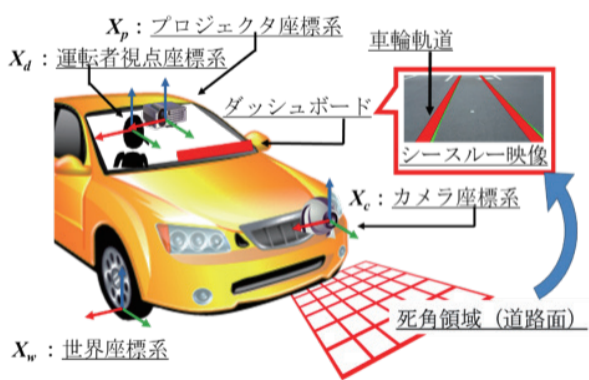
| 第1部 研究紹介 | 14:00 → 15:30 / 1号館多目的ホール

シーケンス・デザインの研究 / 本学 総合デザイン工学科 教授 韓 亜由美

AR技術を用いたドライビング・アシストの研究 / 筑波大学 システム情報系 准教授 北原 格

| 第2部 デモンストレーション | 16:30 / 本学 正門駐車場

実験車両によるAR技術のデモンストレーション / 筑波大学 画像情報研究室



北原 格  
高度道路交通システムの運転者視覚支援

韓 亜由美  
首都高埼玉大宮線 オプティカルドット

主催 / 前橋工科大学 工学部 総合デザイン工学科 韓研究室 + 竹谷研究室

問い合わせ / 韓研究室 han@maebashi-it.ac.jp